

# W4IKS-2070

## Logiciel de contrôleur local 2070L



### DESCRIPTION

W4IKS est le micrologiciel de contrôleur local le plus avancé, le plus convivial et le plus utilisé au pays. IKS signifie « Includes the Kitchen Sink » (évier de cuisine inclus) et le micrologiciel porte certainement bien son nom. W4IKS a maintenant été adapté pour le contrôleur 2070L utilisant le système d'exploitation OS9. Et bien sûr, le micrologiciel W4IKS-2070 peut exécuter les synchronisations W4IKS.

Ce programme 2070 polyvalent utilise les termes et les paramètres de synchronisation que l'on trouve dans les programmes de la NEMA et il dispose également de nombreuses fonctions importantes que l'on ne retrouve pas dans d'autres programmes. Une fonction unique de boîte de commande permet aux utilisateurs de « personnaliser » le programme afin d'accomplir des choses qu'aucun autre programme ne peut faire.

La philosophie chez Wapiti Micro Systems est de fournir une trousse logicielle suffisamment polyvalente pour répondre à toutes les applications différentes que votre intersection pourrait requérir. Ce concept élimine le besoin d'une seule application logicielle qui ne fonctionne qu'en des emplacements limités, ce qui permet à l'utilisateur de normaliser une trousse logicielle qui peut être utilisée partout! Nous concevons la structure et le fonctionnement du programme pour répondre aux besoins des ingénieurs de la circulation et des techniciens en signalisation en activité aujourd'hui et dans le futur.

### CARACTÉRISTIQUES

ÉCRAN LIBRE amélioré de type 170 (\*lorsqu'il est utilisé avec un écran ACL 8 x 40)

La phase et la condition restent affichées lors de la saisie de données.

La phase et la condition sont également affichées en anglais.

Les frappes sur les touches sont affichées sur une ligne séparée.

Pour la saisie des données, l'étiquette des données est affichée avec sa valeur.

#### Phases

- Boucles
- Chevauchements
- Pages
- Intervalles
- (4) graphiques de service limités
- (8) chevauchements pour tourner à droite
- Avertissements préalables
- Durée de chevauchement
- Barrières établies par l'opérateur
- Rappels automatiques
- Phases restreintes
- Service conditionnel
- Double entrée
- Type « tourner à gauche »

#### Par phase

- Max et Max II
- Passer (piétons) I et II
- Passer (piétons) avancé
- Délai du Passer (piétons)
- Passer (piétons) min.
- Passer (piétons) handicap
- DW clignotant
- DW clignotant EV
- Min.
- Max. et min. initial
- Passage

#### Par phase (suite)

- Écart min.
- TBR
- TTR
- ADD/Act
- Jaune
- Tout au rouge
- Retour au rouge
- Retour au rouge min.

## CARACTÉRISTIQUES (suite)

## Coordination :

- Priorité établie par l'opérateur pour la mise en œuvre de plan à partir du :
  - plan TOD (heure du jour), plan TOY (annuel), plan modem, plan câblé, plan de boîte de commande, plan d'entrée, plan de bus, plan manuel.
- (32) plans
- Transition de maintien ou améliorée
- Point de départ de plus tôt pour chaque phase
- Temps de service autorisé pour chaque phase
- Temps de service max. pour chaque phase
- Réglages divisés ou forcés
- Tolérance piétons par phase
- Tolérance 1 et 2 par phase
- Décalage, point de décalage
- Plan d'exécution avec activation piétons établie
- Rappel max. coord.
- Rappel min. coord.
- Rappel piétons coord.

## Entrées/sorties :

Chacune des 64 entrées et 80 sorties disposent de ses propres affectations (x5pages)

## Sorties :

- Sélection de sorties pour broche à partir de toutes les sorties disponibles (multiples autorisés)
- Chaque sortie peut être assignée au clignotement.
- Chaque sortie peut être assignée au contrôle d'intensité.

## Entrées :

- 20 affectations possibles pour chaque broche d'entrée.
  - Phase
  - Extension et/ou appel
  - Synchronisation du délai
  - Synchronisation du report
- Type 3

## Entrées (suite)

- Commutation
  - Piétons
  - Compte
  - Échantillon
  - Fail on time (échec à temps)
  - Fail off time (échec hors temps)
  - Affectation de gamme de longueurs
  - Boucle de vitesse A ou B
  - Longueur
  - Occupation
- Options 1 à 4

Options = EV, RR, LRT, bus, empêcher piétons, avance activée, avance, détection de clignotement, arrêt du temps, clignotement, maintenir, forcer, transfert de temps, max. II, libre, cycle, division, décalage, plans coord. 1 à 18, fonctions spéciales, boîte de commande, chevauchement piétons, piétons handicapés.

## Préemption

- EV
- RR
- LRT
- Bus

## EV

- Délai
- Tout au rouge avant EV
- Tout au rouge
- Min. après appel
- Min. / Max.
- Priorité sur d'autres préemptions
- Maintenir la priorité
- Forcer la priorité
- Méthode de récupération
- Durée min. avant l'appel suivant
- Terminer la phase de façon précoce
- Phase(s) de retour

## RR

- Double dégagement
- Phase(s) de dégagement
- Chevauchements de dégagement
- Phases limitées
- Chevauchements limités
- Phase(s) de retour
- Durée de dégagement 1
- Durée de dégagement 2
- Priorité sur d'autres préemptions
- Maintenir la priorité
- Forcer la priorité
- Inverser l'appel d'entrée

## Bus

- Plans de bus
- Délai
- Fréquence
- Priorité

## LRT

- Phase(s) de dégagement
- Phases limitées
- Chevauchements limités
- Phases de retour
- Délai
- Temps de passage au Vert pour LRT
- Permettre le retour à la phase si le temps le permet
- Min. / Max.
- Attente limitée
- Voyant de passage au clignotement
- Méthode de récupération

## Boîte de commande

- Maintenir la priorité
- Forcer la priorité
- (16) bascules
- (16) minuteriers (6 499,9 secondes)
- Taille de la boîte : 5 000 entrées
- 201-219 commandes

## Logiciel de gestion de la circulation

Le micrologiciel W4IKS-2070 a été conçu pour fonctionner avec W7OSM-2070, un programme maître de rue également conçu par Wapiti Micro Systems. Ces deux logiciels ont été conçus pour communiquer avec TrafficView32, un système de gestion de la circulation à boucle fermée. L'objectif est de créer un système puissant qui permet à un ingénieur de la circulation de contrôler totalement et d'assurer l'entretien de toutes ses intersections directement à partir de son bureau.

## MATÉRIEL

W4IKS fonctionne sur les contrôleurs 170 équipés de processeurs 6800 et HC11 de Motorola.

Une nouvelle version de W4IKS est maintenant disponible pour les contrôleurs 2070L, le processeur SmartCard d'Intelight, le contrôleur SBC et le contrôleur Coldfire de McCain.

Wapiti a également conçu une nouvelle mise à jour de l'heure par GPS pour une précision supérieure.